

Deformaciones		Reacciones hiperestáticas
φ	δ	
Flexión pura: $\kappa = M/EI$ y consideraciones geométricas		El método más rápido para calcular reacciones sobreabundantes es el método de superposición, calculando los movimientos mediante los teoremas 1 y 2 de Mohr si es posible, y en caso contrario con el método de la carga unidad. Se debe evitar el procedimiento de la ecuación elástica.
Mohr 1: $\varphi(B) - \varphi(A) = \frac{A_{M,A \rightarrow B}}{EI}$	Mohr 2: $\delta_{A \rightarrow B} = \frac{S_{M,A \rightarrow B}}{EI}$	
Viga conjugada (Mohr 3): $\varphi = \bar{V}$	Viga conjugada (Mohr ¿3 o 4?): $\delta = \bar{M}$	
Castigliano 2: $\varphi = \frac{\partial U}{\partial m} = \frac{1}{EI} \int_0^L M \frac{\partial M}{\partial m} dx$	Castigliano 2: $\delta = \frac{\partial U}{\partial F} = \frac{1}{EI} \int_0^L M \frac{\partial M}{\partial F} dx$	Castigliano 2: $0 = \frac{\partial U}{\partial R} = \frac{1}{EI} \int_0^L M \frac{\partial M}{\partial R} dx \rightarrow R$
Carga (momento) unidad: $\varphi = \int_0^L \frac{M_I M_R}{EI} dx$, con M_I de \cup 1	Carga unidad: $\delta = \int_0^L \frac{M_I M_R}{EI} dx$, con M_I de \downarrow 1	Método de superposición (flexibilidades), con o sin carga unidad
Ecuación elástica: $\varphi(x) = \int \kappa(x) dx + C_1$	Ecuación elástica: $\delta(x) = \int \varphi(x) dx + C_2$	Ecuación elástica con consideraciones de compatibilidad
El método más rápido para calcular la deformación en un punto son los teoremas 1 y 2 de Mohr. Siempre que se pueda se han de usar, pero hay situaciones en que no se puede encontrar un giro nulo o una tangente horizontal. En ese caso, los métodos más efectivos son el de la carga unidad y el de la viga conjugada, este último siempre y cuando la carga no sea muy compleja. El teorema de Castigliano se desaconseja cuando no existe una fuerza en la dirección del movimiento. Si se pide la deformada completa, no solo en un punto, se aconseja usar el método de la viga conjugada. En todo caso, se debe evitar el procedimiento de la ecuación elástica		Vigas continuas: Teorema de los 2 momentos / 3 momentos
		Simetría y antimetría